This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.



PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 2003050351 A

(43) Date of publication of application: 21.02.03

(51) Int. CI

G02B 15/163

G02B 3/04 G02B 7/10 H04N 5/225

(21) Application number: 2001240397

(22) Date of filing: 08.08.01

(71) Applicant:

CANON INC

(72) Inventor:

HOSHI KOJI

(54) VARIABLE POWER LENS SYSTEM AND **OPTICAL EQUIPMENT HAVING THE SAME**

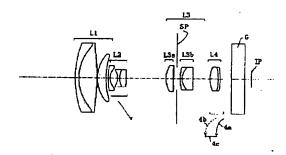
(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a variable power lens system which has high performance and is small in size and less in performance deterioration due to axial deviation caused by a manufacturing error, and to provide an optical equipment having the variable power iens.

SOLUTION: In the variable power lens system having a 1st lens group which is immovable in an optical axis direction in the case of zooming and has a positive refractive power, a 2nd lens group L2 which is movable in the optical axis direction in the case of zooming and has a negative refractive power, a 3rd lens group L3 which has a positive refractive power, and a 4th lens group L4 which has a positive refractive power in this order from the object side, the 3rd lens group L3 is composed of a 3rd a-lens group L3a having a positive refractive power and having a positive lens 3G1 whose convex faces the object side, a diaphragm SP (ST in Figure), a 3rd b-lens group L3b formed by joining a negative lens 3G2 whose concave faces the image side

and a positive lens 3G3 whose convex faces the object side in this order from the object side.

COPYRIGHT: (C)2003,JPO



(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2003-50351 (P2003-50351A)

(43)公開日 平成15年2月21日(2003.2.21)

(51) Int.CL?		識別記号	FΙ		テーマコード(参考)
G 0 2 B	15/163		G 0 2 B	15/163	2 H O 4 4
	3/04			3/04	2H087
	7/10			7/10	Z 5 C 0 2 2
H 0 4 N	5/225		H 0 4 N	5/225	D
			審查前	京水 有	請求項の数12 〇L (全 10 頁)
(21)出顯番号	} .	特願2001-240397(P2001-240397)	(71)出顧人	000001	007
		· .*		キヤノ	ン株式会社
(22)出願日		平成13年8月8日(2001.8.8)		東京都	大田区下丸子3丁目30番2号
		•	(72)発明者		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
					大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ
			(74)代理人		
			(74)代理人	ノン株 、100086	式会社内

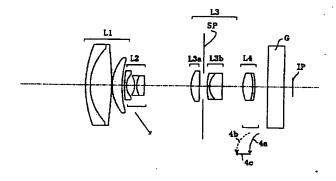
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 変倍レンズ系及びそれを有する光学機器

(57) 【要約】

【課題】 小型で高性能で製造誤差軸ずれによる性能劣 化の少ない変倍レンズ系及びそれを有する光学機器を得 ること

【解決手段】 物体側より順に、ズーミングに際し光軸方向に不動で正の屈折力の第1レンズ群し1、ズーミングに際し光軸方向に移動する負の屈折力の第2レンズ群し2、正の屈折力の第3レンズ群し3、正の屈折力の第3レンズ群し4を有する変倍レンズ系であって、第3レンズ群し3が、物体側より順に、物体側に凸面を向けた正レンズ3G1を持合した第3bレンズ群し3bを有するよう構成する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 物体側より順に、ズーミングに際し光軸方向に不動で正の屈折力の第1レンズ群、ズーミングに際し光軸方向に移動する負の屈折力の第2レンズ群、正の屈折力の第3レンズ群、正の屈折力の第4レンズ群を有する変倍レンズ系であって、該第3レンズ群は、物体側より順に、物体側に凸面を向けた正レンズ3G1を有する正の屈折力の第3aレンズ群、絞り、像側に凹面を向けた負レンズ3G2と物体側に凸面を向けた正レンズ3G3とを接合した第3bレンズ群を有することを特徴とする変倍レンズ系。

【請求項2】 物体側より順に、正の屈折力の第1レンズ群、負の屈折力の第2レンズ群、正の屈折力の第3レンズ群、正の屈折力の第3レンズ群を有する変倍レンズ系であって、該第3レンズ群は、物体側より順に、物体側に凸面を向けた正レンズ3G1を有する正の屈折力の第3aレンズ群、絞り、像側に凹面を向けた負レンズ3G2と物体側に凸面を向けた正レンズ3G3とを接合した第3bレンズ群を有し、該第3レンズ群と該第3bレンズ群との間隔をDab、該第3レンズ群の焦点距離をf3とするとき、

0. 08<Dab/f3<0.64

なる条件を満足することを特徴とする変倍レンズ系。

【請求項3】 物体側より順に、正の屈折力の第1レンズ群、負の屈折力の第2レンズ群、正の屈折力の第3レンズ群、正の屈折力の第4レンズ群を有する変倍レンズ系であって、該第3レンズ群は、物体側より順に、物体側に凸面を向けた非球面を含む正レンズ3G1、絞り、像側に凹面を向けた負レンズ3G2、物体側に凸面を向けた正レンズ3G3から成り、該正レンズ3G1の材料の屈折率を3G1nとするとき、

1. 67<3G1n<1. 89

なる条件を満足することを特徴とする変倍レンズ系。

【請求項4】 前記第 i レンズ群の焦点距離を f i とするとき

0.71<f3/f4<1.41

なる条件を満足することを特徴とする請求項1、2、又は3の変倍レンズ系。

【請求項5】 前記第2レンズ群は非球面を有することを特徴とする請求項1、2、3又は4の変倍レンズ系。

【請求項6】 ズーミングに際し前記第4レンズ群を光軸上移動させて、変倍により変動する像面変動の補正とフォーカスをおこなうことを特徴とする請求項1から5のいずれか1項の変倍レンズ系。

【請求項7】 前記正レンズ3G3の物体側と像面側のレンズ面の近軸曲率半径を各々3G3R1、3G3R2とするとき、

0. 64< (3G3R2+3G3R1) / (3G3R2 -3G3R1) <1. 64

なる条件を満足することを特徴とする請求項1から6の

いずれか1項の変倍レンズ系。

【請求項8】 前記第3 a レンズ群と前記第3 b レンズ群との間隔をD a b、前記第3 レンズ群の焦点距離を f 3 とするとき、

0. 08<Dab/f3<0.64

なる条件を満足することを特徴とする請求項1の変倍レンズ系。

【請求項9】 前記第3aレンズ群と第3bレンズ群の 焦点距離を各々3af,3bfとするとき、

-0.81 < 3af/3bf < 0.35

なる条件を満足することを特徴とする請求項1又は2の 変倍レンズ系。

【請求項10】 前記変倍レンズ系が最短焦点距離に位置しているときの前記第1レンズ群と前記第2レンズ群の間隔をD12w、最長焦点距離に位置しているときの前記第2レンズ群と前記第3レンズ群の間隔をD23

t 、前記第2レンズ群の最も物体側のレンズ面と最も像側のレンズ面のレンズ面間隔をBD2とするとき、

0.01<(D12w+D23t)/BD2<0.84 なる条件を満足することを特徴とする請求項1から9の いずれか1項の変倍レンズ系。

【請求項11】 撮像素子上に像を形成するための光学系である事を特徴とする請求項1から10のいずれか1項の変倍レンズ系。

【請求項12】 請求項1から11のいずれか1項の変 倍レンズ系と、該変倍レンズ系によって形成された像を 受光する撮像素子を有することを特徴とする光学機器。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は変倍レンズ系および それを用いた光学機器に関し、特にレンズ系全体が小型 で、しかも高い光学性能を有したビデオカメラ、デジタ ルカメラ、フィルム用カメラ、放送用カメラ等に好適な ものである。

[0002]

【従来の技術】最近、固体撮像素子を用いたビデオカメラ、デジタルカメラ、電子スチルカメラそしてフィルムを用いたフィルム用カメラ等のカメラ (光学機器) の高機能化及び小型化に伴い、それに用いる光学系には高い光学性能と小型化の両立が求められている。

【0003】このような光学機器に用いられている変倍レンズ系(ズームレンズ)として、物体側より順に、変倍及び合焦の際に固定で正の屈折力の第1レンズ群、負の屈折力で光軸上を移動して変倍作用を有する第2レンズ群、変倍及び合焦の際に固定の正の屈折力を有する第3レンズ群、および変倍及び合焦の際に移動の正の屈折力を有する第4レンズ群の構成のいわゆる正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズがある。そしてこの正負正正4群ズームレンズをして正レンズより構成し、第2レンズ群を2枚

の負レンズそして正レンズより構成し、第3レンズ群を 1枚または2枚の正レンズと負レンズで構成し、絞りを 第3レンズ群の直前に配置するものが良く知られてい る。

【0004】例えば特開平7-270684号公報、特開平7-318804号公報、特開平11-305124号公報では物体側より順に、正の屈折力で固定の第1レンズ群、負の屈折力で変倍のための第2レンズ群、固定で集光作用を有し正の屈折力の第3レンズ群、像面位置を維持するために光軸上を移動する正の屈折力の第4レンズ群を有するズームレンズを開示している。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】近年デジタルカメラやビデオカメラ等の光学機器に用いるズームレンズとして光学機器の小型化と撮像素子の高画素化に伴って、高い光学性能を有しかつレンズ系全体が小型のものが要望されている。又ビデオカメラで高画質で静止画像を記録することが望まれてきており、高い光学性能でありながら小型なレンズ系が要求されている。

【0006】一般にズームレンズにおいて各レンズ群を 屈折力を強めれば所定の変倍比を得るための各レンズ群 の移動量が少なくなるため、高変倍化とレンズ全長の短 縮化を図ることができる。

【0007】しかしながら単に各レンズ群の屈折力を強めると、製作上の精度が厳しくなり、例えば、前述の正負正正4群ズームレンズにおいて、第3レンズ群内のレンズが群内で相対軸ずれを起こすと、像性能が著しく劣化してくる。

【0008】本発明はレンズ系全体が小型で高い光学性能を有し、かつレンズの構成枚数の少ない簡易な構成の変倍レンズ系及びそれを有する光学機器の提供を目的とする。

【0009】この他本発明は、レンズ系全体が小型で各レンズの軸ずれ等の製作誤差による光学性能の低下が少ない高い光学性能を有し、かつレンズの構成枚数が少ない変倍レンズ系及びそれを有する光学機器の提供を目的とする。

[0010]

【課題を解決するための手段】請求項1の発明の変倍レンズ系は、物体側より順に、ズーミングに際し光軸方向に不動で正の屈折力の第1レンズ群、ズーミングに際し光軸方向に移動する負の屈折力の第2レンズ群、正の屈折力の第3レンズ群、正の屈折力の第4レンズ群を有する変倍レンズ系であって、該第3レンズ群は、物体側より順に、物体側に凸面を向けた正レンズ3G1を有する正の屈折力の第3aレンズ群、絞り、像側に凹面を向けた負レンズ3G2と物体側に凸面を向けた正レンズ3G3とを接合した第3bレンズ群を有することを特徴としている。

【0011】請求項2の発明の変倍レンズ系は、物体側

より順に、正の屈折力の第1レンズ群、負の屈折力の第2レンズ群、正の屈折力の第3レンズ群、正の屈折力の第3レンズ群、正の屈折力の第4レンズ群を有する変倍レンズ系であって、該第3レンズ群は、物体側より順に、物体側に凸面を向けた正レンズ3G1を有する正の屈折力の第3aレンズ群、絞回に凹面を向けた負レンズ3G2と物体側に凸面を向けた正レンズ3G3とを接合した第3bレンズ群との間隔を1し、該第3aレンズ群と該第3bレンズ群との間隔を1b、該第3レンズ群の焦点距離をf3とするとき、0.08

【0012】請求項3の発明の変倍レンズ系は、物体側より順に、正の屈折力の第1レンズ群、負の屈折力の第2レンズ群、正の屈折力の第3レンズ群、正の屈折力の第4レンズ群を有する変倍レンズ系であって、該第3レンズ群は、物体側より順に、物体側に凸面を向けた非球面を含む正レンズ3G1、絞り、像側に凹面を向けた負レンズ3G2、物体側に凸面を向けた正レンズ3G3から成り、該正レンズ3G1の材料の屈折率を3G1nとするとき、

1. 67<3G1n<1. 89

なる条件を満足することを特徴としている。

【0013】請求項4の発明は請求項1、2又は3の発明において前記第 i レンズ群の焦点距離を f i とするとき

0.71<f3/f4<1.41

なる条件を満足することを特徴としている。

【0014】請求項5の発明は請求項1、2、3又は4の発明において前記第2レンズ群は非球面を有することを特徴としている。

【0015】請求項6の発明は請求項1から5のいずれか1項の発明においてズーミングに際し、前記第4レンズ群を光軸上移動させて、変倍により変動する像面変動の補正とフォーカスをおこなうことを特徴としている。

【0016】請求項7の発明は請求項1から6のいずれか1項の発明において前記正レンズ3G3の物体側と像面側のレンズ面の近軸曲率半径を各々3G3R1、3G3R2とするとき、

0. 64< (3G3R2+3G3R1) / (3G3R2 -3G3R1) <1. 64

を満足することを特徴としている。

【0017】請求項8の発明は請求項1の発明において前記第3aレンズ群と前記第3bレンズ群との間隔をDab、前記第3レンズ群の焦点距離をf3とするとき、

0. 08<Dab/f3<0. 64

なる条件を満足することを特徴としている。

【0018】請求項9の発明は請求項1又は2の発明に おいて前記第3aレンズ群と第3bレンズ群の焦点距離 を各々3af、3bfとするとき、

-0.81 < 3 a f / 3 b f < 0.35

を満足することを特徴としている。

【0019】請求項10の発明は請求項1から9のいずれか1項の発明において前記変倍レンズ系が最短焦点距離に位置しているときの前記第1レンズ群と前記第2レンズ群の間隔をD12w、最長焦点距離に位置しているときの前記第2レンズ群と前記第3レンズ群の間隔をD23t、前記第2レンズ群の最も物体側のレンズ面と最も像側のレンズ面のレンズ面間隔をBD2とするとき、0.01<(D12w+D23t)/BD2<0.84なる条件を満足することを特徴としている。

【0020】請求項11の発明は請求項1から10のいずれか1項の発明において、撮像素子上に像を形成するための光学系であることを特徴としている。

【0021】請求項12の発明の光学機器は請求項1から11のいずれか1項の変倍レンズ系と、該変倍レンズ系によって形成された像を受光する撮像素子を有することを特徴としている。

[0022]

【発明の実施の形態】図1は本発明の変倍レンズ系の実施形態1の要部断面図、図2、図3、図4は実施形態1の広角端、中間のズーム位置、望遠端のズーム位置における収差図である。

【0023】図5は本発明の変倍レンズ系の実施形態2の要部断面図、図6、図7、図8は実施形態2の広角端、中間のズーム位置、望遠端のズーム位置における収差図である。

【0024】図9は本発明の変倍レンズ系の実施形態3の要部断面図、図10、図11、図12は実施形態3の広角端、中間のズーム位置、望遠端のズーム位置における収差図である。

【0025】 L1は正の屈折力の第1群(第1レンズ群)、L2は負の屈折力の第2群(第2レンズ群)、L3は正の屈折力の第3群(第3レンズ群)、L4は正の屈折力の第4群(第4レンズ群)である。SPは閉口絞り、Gは色分解プリズムやフェースプレートやフィルター等に相当するガラスブロックである。IPは像面であり、CCD等の撮像素子が配置されている。

【0026】広角端から望遠端へのズーミングに際して、レンズ断面図中の矢印で示すように第2群L2を光軸上像側へ移動させて変倍を行なうと共に、変倍に伴う像面変動を第4群L4の一部又は全部(ここで開示する各実施形態では全部)を物体側に凸状の軌跡の一部を有しつつ移動させて補正している。

【0027】又、第4群L4の一部又は全部(ここで開示する各実施形態では全部)を光軸上移動させてフォーカスを行うリアフォーカス式を採用している。各実施形態のレンズ断面図に示す第4群L4の実線の曲線4aと点線の曲線4bは各々無限遠物体と近距離物体にフォーカスしているときの広角端から望遠端へのズーミングに伴う像面変動を補正する為の移動軌跡を示している。

【0028】第1群L1と第3群L3は変倍及びフォーカスの際、光軸方向には不動(固定)である。このように、第1群L1をズーミング時に固定とすることにより、鏡筒構造を単純にし、また静圧に強い鏡筒構造の実現を容易にしている。曲線4a、4bに示すように広角端から望遠端へのズーミングに際して、第4群L4を物体側へ凸状の軌跡の一部を有するように移動させているので、第3群L3と第4群L4との空間の有効利用を図りレンズ全長の短縮化を効果的に達成している。

【0029】各実施形態において、例えば望遠端において無限遠物体から近距離物体へフォーカスは、レンズ断面図の直線4cに示すように第4群L4を前方へ繰り出すことにより行っている。

【0030】いずれの実施形態においても、像側の撮像 素子としてセルピッチ3ミクロン程度のCCDまたはC MOS等の固体撮像素子に対応した光学性能としてい る。

【0031】第3群L3は、物体側より順に、物体側に 凸面を向けた正レンズ3G1を有する正の屈折力の第3 aレンズ群(第3a群)L3a、絞りSP、像側に凹面 (3bN面)を向けた負レンズ3G2と物体側に凸面 (3bP面)を向けた正レンズ3G3とで構成される第 3bレンズ群(第3b群)L3bを有している。第3b 群L3bは、負レンズ3G2の3bN面と正レンズ3G 3の3bP面を接合した接合レンズである。

【0032】このような第3群し3の構成により、全系の最長焦点距離端(望遠端)で最小となる第2群し2と第3群し3の間隔を、絞りSPが第3群し3の直前にある従来タイプの4群ズームレンズに比べて小さくすることができ、変倍効率がよくなるのでレンズ全長を小型にすることができる。また、第3a群し3aと第3b群し3bの間に絞りSPを配置できる間隔を空けたことにより第3群し3pの第3a群し3aと第3b群し3bの相対軸ずれによる光学性能の劣化を抑えている。また、第3群し3を前述の如く構成したことにより第3群し3の第3群し3を前述の如く構成したことにより第3群し3の主点位置を比較的第2群し2寄りに位置させることができ、第3群し3から像面までの距離の短縮化が可能となり、これによりレンズ全長の小型化を容易にしている。

【0033】また、各実施形態においては、正レンズ3G1の物体側のレンズ面を非球面としている。更に、実施形態2、3では第2群L2にも非球面を設けており、これによって広角端での像面湾曲が補正不足(アンダー)となるのを良好に補正している。

【0034】又、各実施形態の変倍レンズ系は、第3a群L3a(正レンズ3G1)と第3b群L3bとの間隔をDab、正レンズ3G1の材料の屈折率を3G1n、第iレンズ群の焦点距離をfi、正レンズ3G3の物体側と像面側のレンズ面の近軸曲率半径を各々3G3R1、3G3R2、第3a群L3aと第3b群L3bの焦点距離を各々3af、3bf、変倍レンズが最短焦点距

離(広角端)に位置しているときの第1群し1と第2群 L2の間隔をD12w、最長焦点距離(望遠端)に位置 しているときの第2群L2と第3群L3の間隔をD23

t、第2群L2の最も物体側のレンズ面と最も像側のレンズ面のレンズ面間隔をBD2とするとき、

- 0. 08<Dab/f3<0.64 ···· (1)
- 1. 67<3G1n<1. 89 ···· (2)
- 0. $71 < f3/f4 < 1.41 \cdots (3)$
- 0. 64 < (3G3R2 + 3G3R1) / (3G3R2 3G3R1) < 1.

 $64 \cdots (4)$

- $-0.81 < 3 a f / 3 b f < 0.35 \cdots (5)$
 - 0. $01 < (D12w+D23t) / BD2 < 0.84 \cdots$ (6)

なる条件式を設定し、これらの条件式(1)~(6)の 少なくとも1つを満足することにより、それぞれの条件 式を満足することによる以下に説明するような効果が得 られる。

【0035】次に前述の各条件式の技術的意味について説明する。

【0036】条件式(1)は、第3群L3の最も物体側の第3a群L3a(正レンズ3G1)と第3b群L3bの間隔に関するものである。上限を超えると第3群L3の間隔が大きくなりすぎレンズ全系が大型化してしまうのでよくない。さらに上限を0.49またさらに0.34にするとよりよい。又下限を超えると第3a群L3aと第3b群L3bの相対軸ずれによる性能劣化が大きくなるのでよくない。さらに下限を0.10またさらには0.12にするとよりよい。

【0037】条件式(2)は、正レンズ3G1の材料の 屈折率に関するものである。上限を超えて屈折率が高く なると最長焦点距離端で中間像高から最大像高へ像面が オーバー側に湾曲が大となり高性能化が難しい。さらに 上限を1.84にするとよりよい。下限を超えて屈折率 が低くなりすぎると正レンズ3G1で発生する球面収差 が大きくなりすぎ高性能化が困難になる。さらに下限を 1.72またさらには1.77にするとよりよい。

【0038】条件式(3)は、第3群L3と第4群L4の焦点距離の比に関するものである。上限を超えて第4群L4の屈折力が強くなりすぎると良好に収差補正するために第4群L4の構成レンズ枚数が増加し、レンズ全長が大きくなる。さらに上限を1.31またさらに1.21にするとよりよい。下限を超えて第4群L4の屈折力が弱くなりすぎると、変倍時の像面補正のための移動量またはフォーカスのための移動量が大きくなり、レンズ全長が大きくなるので良くない。さらに下限を0.79またさらに0.86にするとよりよい。

【0039】条件式(4)は、第3b群L3b中の負レンズ3G2と接合される正レンズ3G3のレンズ形状に関するものである。上限を超えると正レンズ3G3の像側のレンズ面で負の屈折力が強くなり、球面収差がプラス側に大きくなり好ましくない。さらに上限を1.48またさらに1.33にするとよりよい。下限を超えると正レンズ3G3の像側のレンズ面で正の屈折力が強くな

り、球面収差がマイナス側に大きくなり好ましくない。 さらに下限を0.71またさらに0.79にするとより よい。

【0040】条件式(5)は、第3a群L3aと第3b群L3bの焦点距離の比に関するものである。上限を超えて、第3a群L3aの正の屈折力が弱くなりすぎると、第3群L3の主点位置が第2群L2から遠ざかるのでレンズ全長の小型化が困難になる、さらに上限を0.27またさらに0.19にするとよりよい。下限を超えて、第3b群L3bが負の方向に屈折力が強くないすぎると球面収差がプラス側に大きくなり好ましくない、さらに下限を-0.54またさらに-0.36にするとよりよい。

【〇〇41】条件式(6)は、最短焦点距離端における 第1群し1と第2群し2の間隔D12wと最長焦点距離 端における第2群L2と第3群L3の間隔D23tの和 に対する第2群L2の光軸上の厚さの比に関するもので ある。上限を超えるのは間隔D12wまたは間隔D23 tが大きくなる第1の場合と間隔BD2が小さくなる第 2の場合とある。第1の場合は、第2群 L 2の前後の間 隔が開きすぎて変倍効率が悪くなり高倍化が困難にな る。又第2の場合は、第2群し2を複数のレンズで構成 するのに十分なスペースがなくなり変倍時の収差変動を 良好に抑えることが困難となる。さらに上限を0.63 またさらに0. 42またさらに0. 30にするとより高 倍化によい。下限を超えるのは間隔BD2が大きくなる ときであるが、下限を超えるようになると第1群し1か ら絞りSPまでの距離が大きくなりレンズの前玉径が大 型になってしまう、小型化のためには下限を0.02ま たさらには0.04またさらには0.08またさらには 0. 16にするとよりよい。

係数、光軸からの高さんの位置での光軸方向の変位を面 頂点を基準にしてxとするとき、非球面形状は、

 $x = (h^2/R)/[1+[1-(1+k)(h/R)^2]$ 1/2]+Bh4+Ch6+Dh8+Eh10...

で表示される。但しRは曲率半径である。また、各数値 実施例における上述した条件式との対応を表1に示す。

[0043]

【外1】

数值实施列1

f= 4.30~ 41.97 Fhio=1: 1.85~1.00 2cc=55.3° ~ 6.1°

r 1=	30, 695	d 1=	1. 00	n 1=1. 84666 v 1=23. 9	
r 2=	14 698	d 2=	4 70	a 2=1. 67790 v 2=55. 3	
r 3=	-80. 893	d 3=	Q. 17		
r 4=	11. 465	d 4=	2. 21	n 3=1.58913 v 3=61.1	
r 5=	24. 815	d 5= 1	可変		
r 6=	23 515	d 6=	Q 50	n 4=1.88300 v 4=40.8	
r 7=	4 124	d 7=	2.00		
r 8=	-5 063	d 8=	0.50	n 5=1. 69680 v 5=55. 5	
r 9=	5. 938	d 9=	1. 75	n 6=1. 84656 y 6=23. 9	
r10=	-33, 949	d10=	可整		
r11=	7. 755 (J	E460) d11=		n 7=L 80610 → 7=40.	7
r11= r12=	_	性面 d11=		a 7=L 80610 → 7=40.	7
	199, 841	性面 d11=	1. 96 0. 90	n 7=1.80610 v 7=40.	7
r12=	199.841 (現文リ)	######################################	1.96 0.90 0.90	n 7=L 80610 v 7=40. n 8=1. 84666 v 8=23. 9	•
r12= r13=	199.841 (現文リ)	#350) d1 1= d12= d13= d14=	1.96 0.90 0.90		•
r12= r13= r14=	199.841 (数少) 15.573 4.679	#350) d1 1= d12= d13= d14=	1. 96 0. 90 0. 90 0. 90 0. 50 2. 85	n 8=1. 84666 √ 8=23. 9	•
r12= r13= r14= r15=	199, 841 (859) 15, 573 4, 679 123, 720	d12= d12= d13= d14= d15=	1.96 0.90 0.90 0.50 2.85	n 8=1. 84555	
r12= r13= r14= r15= r16=	199, 841 (859) 15, 573 4, 679 123, 720	d12= d12= d13= d14= d15= d16=	1.96 0.90 0.90 0.50 2.85	n 8=1. 84655	. 4
r12= r13= r14= r15= r16= r17=	199. 841 (329) 15. 573 4. 679 123. 720 9. 162(4	d12= d13= d14= d14= d15= d16= (15a)	1.96 0.90 0.90 0.50 2.85 Pige 0.50	n 8=1. 84655	. 4
r12= r13= r14= r15= r16= r17= r18=	199. 841 (\$\delta \text{!}y) 15. 573 4. 679 123. 720 9. 162 (\$\delta\$	d12= d13= d14= d15= d16= d16= d18= d18=	1.96 0.90 0.90 0.50 2.85 可能 2.22 0.50	n 8=1. 84655	. 4

可能開稿	4 30	10. 23	41. 97
d 5	6	5.55	10.50
diO	10.50	5. 55	0, 60
d16	4.65	2 11	5.07
d19	2. 92	5. 45	2 49

非和政政

鄭鷹 K A B C D E

-1 29150-01 0 0000±00-1 5951e-01-4 6769e-07 6 95150-09 1 9521e-10

抑度 K A B C D E

-1.0197eH00 0.0000H00 -1.3575e-04 -1.1465e-07 4.2422e-05 1.6307e-09

[0044]

数值实施列 2

【外2】

f= 1.79~ 36.36 FNo=1: L.85~ 2.62 2a=61.4° ~7.1°

r 🏣	40. 696	d 1=	1. OO	n 1=1.84666 ν 1=21.9
r 2=	13. 476	d 2=	5. 20	n 2=1.51633 y 2=64.1
r 3=	-56 , 453	d 3=	Q 17	
r 年	13. 460	d 🗲	2 54	n 3=1.83481 V 3=42.7
r 5=	70, 639	d 5=0		
r 6=	67. 959	d 6=	0.50	n 4=1.88300 ν 4=42.8
r 7=	3 914	d 7=	2 00	
r 8=	-6. 347 (J)≓	-8 b@##	0.50	n 5=1.58313 v 5=59.4
r 9=	5. 624	d 9=	1. 78	n 6=1.84666 v 6=23.9
r10=	357. 817	d10= □	TE.	
r11=	9 009 (#E	海面) d11=	1.71	n 7=1.80610 v7≔40.7
r12=	-197. 481	d12=	0.90	
ri3=	(政化)	d13=	1. 90	
r14=	17. 019	d14=	0.50	a 8=1.84665 v 8=21.9
r15=	5 639	d15=	1. 88	n 9=1. 48749 y 9=70. 2
r16=	93, 344	d16=म	胶	
r17=	10. 496 (#	海面)d17=	2.38	n10=1. 66910 v10=55. 4
r18=	-7. 875	d18=	0.50	n11=1.84666 v11=21.9
r19=	-17. 190	d19=₽	变	
r20=	00	d20=	3.60	n12=1. 51633 1/12=64. 1
r21=	00			

(集点距離 可度可隔)	3. 79	8. 98	36. 36
d 5	0.60	5.56	10. 51
d10	10 45	5. 50	G. 54
d16	4.04	L 78	4.48
d19	2. 92	5 18	2.48

無機 K A B C D E 終11首 · K A B C D E -1.400e108 0.0000e100 2.1546e-05 4.4000e-06 -4.0715e-07 2.4078e-08 郷7亩 K A B C D E

-1 8952±00 0 0000±00 1 4950±-04 1 940±-05 -1 5535±-07 4 6923±-08

[0045]

【外3】

数值英雄列3

f= 3.75~ 35.48 PHo=1: 1.85~ 2.63 2ω=61.9° ~7.1° r 1= 53.219 d 1= 1.00 n 1=1.84566 γ 1=23.9 r 2= 13.909 d 2= 5.05 a 2=1.60311 v 2=60.6 r 3= -58 975 d 3= 0.17 r 4= 13 442 d = 2.49 n 3=1.88300 ν 3=40.8 r 5= 49, 007 d 5≕**戸2**2 r 6= 46, 478 d 6= 0.50 n 4=1.88300 ν 4=40.8 3 872 d 7= 2.00 -6.020(非球菌) d 8= 0.50 n 5=1,66910 v 5=55.4 r 9= 5.068 d 9= 2.03 n 6=1.84666 ν 6=23.9 r10= -58,520 d10=可较 ril= 8.643(引発面)dil= 1.80 n7=1.80610 ッ7=40.7 d12= 0.90 r12= -565 779 r13= (BOILD) d13= 0.90 d14= 0.50 n B=1.84566 v 8=23.9 r14= 17.755 d15= 2.01 n 9=1.48749 γ 9=70.2 c15= 5,706 d16=可全 r16= 99. 482 ri7= 11.821 (月1年記回) 617= 2.59 n10=1.58313 v10=53.4 r18= -£ 181 d18= 0.50 n11=1.84666 v11=23.9 r19= -10 379 d19=可整 r20= d20= 1 60 n12=1 51633 v12=64 1 00 r2i= œ

一条点面差 可多面符	1 75	8. 95	35. 48
d 5	8	5. 45	10. 30
d10	10. 30	5. 45	0.59
d16	4 22	L 89	4 54
619	3 47	5 75	3 10

非我面接数

第8回 K A B C D E

-1.2514e-01.0.0000eH00.1.3572e-05.-1.6659e-05.-1.8617e-05.-2.1736e-02

斯特爾 K A B C D E

-1.25%-09 0.0000-100 -5.515%-05.1.48%-05.-1.77.50-07.1.37%-08

第17回 K A B C D E

-6 9992400 0 0000400 5 8955-05 4 9000-05 -1, 9554-08 7, 7554-08

[0046]

【表 1 】

条件式	数应支援例1	数值更描述2	数值更强的[3
(1)	0.154	0234	0.149
2 2	1.806	1.908	1.808
_ 33	1,000	1.048	1.027
(40	1.079	1.129	1.122
(50	-0252	-0.197	-0.205
(6)	0.253	0238	0.237

【0047】次に本発明の変倍レンズ系を撮影光学系として用いたビデオカメラ(光学機器)の実施形態を図13を用いて説明する。

【0048】図13において、10はビデオカメラ本体、11は本発明の変倍レンズ系によって構成された撮影光学系、12は撮影光学系11によって被写体像を受

光するCCD等の撮像素子、13は撮像素子12が受光した被写体像を記録する記録手段、14は不図示の表示素子に表示された被写体像を観察するためのファインダーである。上記表示素子は液晶パネル等によって構成され、撮像素子12上に形成された被写体像が表示される。

【0049】このように本発明の変倍レンズ系をビデォカメラ等の光学機器に適用することにより、小型で高い 光学性能を有する光学機器を実現している。

[0050]

【発明の効果】本発明によれば本発明はレンズ系全体が 小型で高い光学性能を有し、かつレンズの構成枚数の少 ない簡易な構成の変倍レンズ系及びそれを有する光学機 器を達成することができる。

【0051】この他本発明によればレンズ系全体が小型で各レンズの軸ずれ等の製作誤差による光学性能の低下が少ない高い光学性能を有し、かつレンズの構成枚数が少ない変倍レンズ系及びそれを有する光学機器を達成することができる。

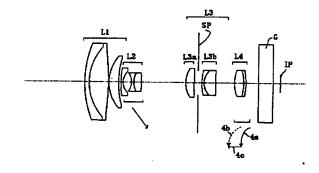
【図面の簡単な説明】

- 【図1】 数値実施例1のレンズ断面図
- 【図2】 数値実施例1の広角端の収差図
- 【図3】 数値実施例1の中間のズーム位置での収差図
- 【図4】 数値実施例1の望遠端の収差図
- 【図5】 数値実施例2のレンズ断面図
- 【図6】 数値実施例2の広角端の収差図
- 【図7】 数値実施例2の中間のズーム位置での収差図
- 【図8】 数値実施例2の望遠端の収差図
- 【図9】 数値実施例3のレンズ断面図
- 【図10】 数値実施例3の広角端の収差図
- 【図11】 数値実施例3の中間のズーム位置での収差

図

【図12】 数値実施例3の望遠端の収差図

【図1】

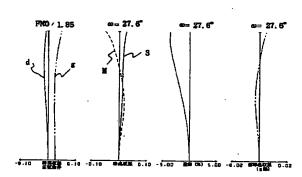


【図13】 本発明の光学機器の要部概略図

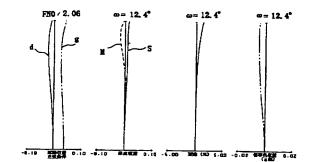
【符号の説明】

- L1 第1群
- L2 第2群
- L3 第3群
- L4 第4群
- SP 絞り
- G ガラスプロック
- IP 像面
- d d線
- g g線
- ΔΜ メリディオナル像面
- ΔS サジタル像面

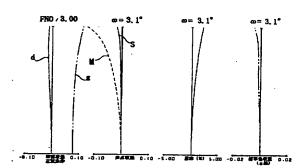
【図2】

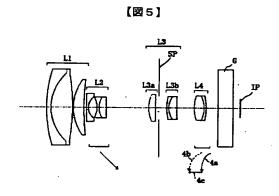


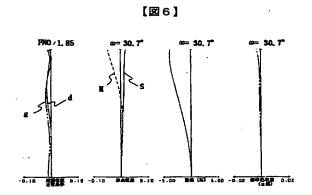
【図3】

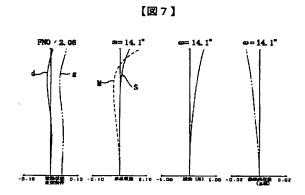


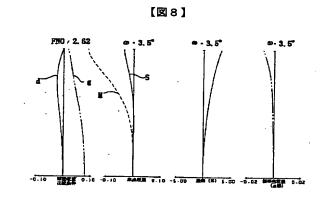
【図4】

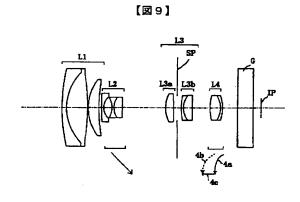


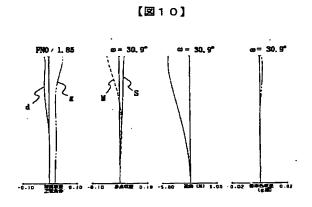


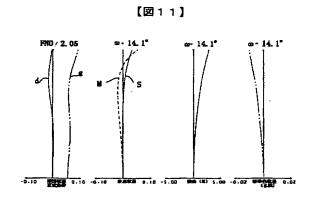


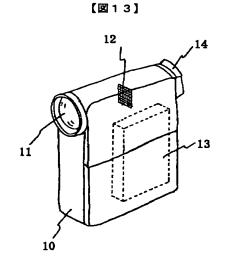












フロントページの続き

Fターム(参考) 2H044 EF02 EF04

2H087 KA02 KA03 MA15 PA07 PA16 PB11 QA02 QA07 QA17 QA21 QA25 QA37 QA41 QA45 RA05 RA12 RA13 RA32 RA43 SA23 SA27 SA29 SA32 SA63 SA65 SA72 SA74 SB04 SB14 SB24 SB33

5C022 AA11 AB66 AC54